

<https://repository.riteh.uniri.hr/user/profile/mbz/357565>

Vrijeme izvoza: 03.04.2025. 13:56:00

Repozitorij: repository.riteh.uniri.hr

Ukupan broj zapisa na URL-u: 9

Broj izvezenih zapisa: 9

Naslov	URL	Autori	Naslov izvornika
Implementacija pozicioniranja pokretne trake		Lukavečki, Vjeko	
Modulacija prostornog vektora za trirazinski pretvarač s neutralnom točkom		Zenzerović, Ive	
KONTROLA POZICIJE S BIDIREKCIJSKIM POZICIONEROM KORISTEĆI TUSTINOVU APROKSIMACIJU KRIVULJE		Jakupak, Marin	
Upravljanje razmaka između valjaka u valjaonici čelika		Džido, Martino	
SINKRONIZACIJA UPRAVLJANJA ELEKTROMOTORNIH POGONA ZA OSTVARIVANJE KRUŽNE PUTANJE KRETANJA		Pešut, Ivan	
Laboratorijski sustav upravljanja asinkronim strojem korištenjem procesora AM2634		Galić, Želimir	
Implementacija digitalnog algoritma upravljanja u procesor serije C2000		Šupljika, Dominik	
UPRAVLJANJE I NADZOR AUTOMATSKIM SUSTAVOM ZA KONTROLU HIDRAULIČKIH ŠKARA ZA REZANJE METALNOG OTPADA		Krbavac, Dean	
Regulacija bezležajnog motora s izraženom nelinearnom ovisnošću razvijene magnetske sile o strujama		Turk, Nikola	